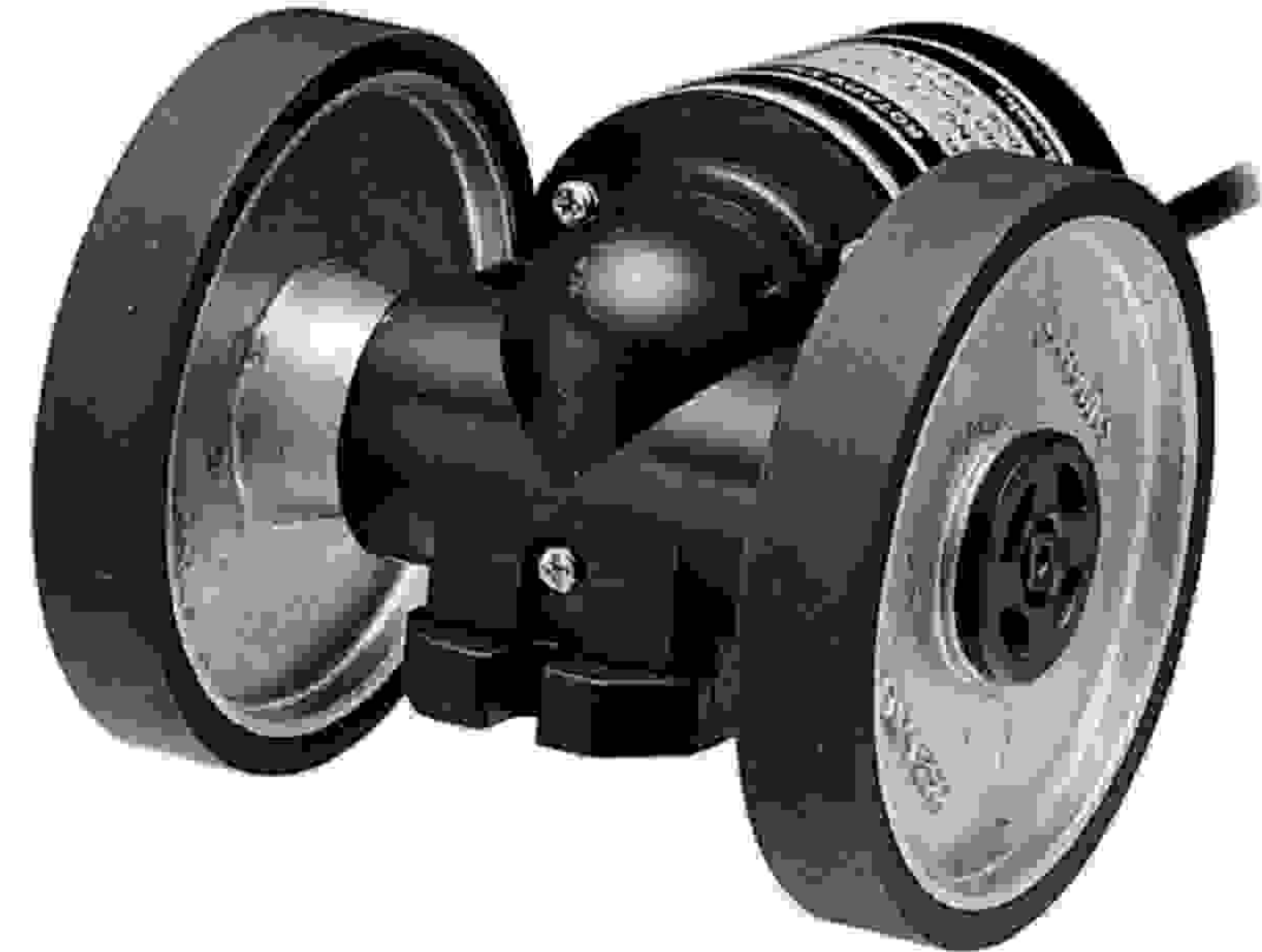


انکودر چرخشی اینکریمنتال از نوع چرخشی

ویژگی ها:

- * مناسب برای اندازه گیری طول یا سرعت هدف متحرک به وسیله چرخ
- * شکل موج خروجی بر مبنای فاصله نسبتی از واحد اندازه گیری بین المللی می باشد. (متر یا اینچ)
- * منبع تغذیه: 5VDC, 12-24VDC ± 5%



کاربردها:

* ماشین های بسته بندی مختلف، تولید کاغذ، ماشین نساجی و ماشین های صنعتی معمولی.

لطفا پیش از استفاده دفترچه راهنمای فارسی را به منظور ایمنی مطالعه نمائید.



اطلاعات سفارش:

ENC	-	1	-	1	-	N	-	24	-	
سری	فاز خروجی	حداقل واحد اندازه گیری		خروجی کنترلی	منبع تغذیه	کابل				
Wheel type	1: A, B	1: 1mm 2: 1cm 3: 1m	4: 0.01yd 5: 0.1yd 6: 1yd	T: خروجی توتم پل N: NPN خروجی V: خروجی ولتاژ	5 : 5VDC ±5% 24: 12-24VDC ±5%	نوع کابلی: No mark نوع کانکتور کابلی: C: (*)				

* طول کابل: ۲۵۰ میلیمتر

مشخصات:

قطعه		انکودر چرخشی اینکریمنتال از نوع چرخشی
(*۱) رزولوشن (پالس/دور)		به قسمت رزولوشن مراجعه کنید. (صفحه بعد)
فاز خروجی		A, B فاز
اختلاف فاز خروجی		(۱ سیکل از فاز A) $\frac{T}{4} \pm \frac{T}{8}$: اختلاف فاز بین A, B
مشخصات الکتریکی	خروجی کنترلی	LOW: جریان بار: حداکثر 30mA، ولتاژ نشستی: حداکثر 0.4VDC HIGH: جریان بار: حداکثر 10mA، خروجی ولتاژ (ولتاژ تغذیه 12-24VDC): حداقل 3VDC
	خروجی NPN	جریان بار: حداکثر 30mA، ولتاژ نشستی: حداکثر 0.4VDC
	خروجی ولتاژ	جریان بار: حداکثر 10mA، ولتاژ نشستی: حداکثر 0.4VDC
پاسخ زمانی (خیز/نشست)	خروجی توتم پل	حداکثر ۱ میکروثانیه (طول کابل: ۲ متر، جریان سینک: ۲۰ میلی آمپر)
	خروجی NPN	
مشخصات مکانیکی	خروجی ولتاژ	حداکثر پاسخ فرکانسی
	حداکثر پاسخ فرکانسی	۱۸۰ کیلوهرتز
	منبع تغذیه	• 5VDC ±5% (Ripple P-P: Max. 5%)
	مصرف توان	• 12-24VDC ±5% (Ripple P-P: Max. 5%)
	مقاومت عایقی	حداکثر ۸۰ میلی آمپر
	تحمل دی الکتریک	حداقل ۱۰۰ مگا اهم (در تست مگر 500VDC)
	اتصال	750VAC, 50/60HZ به مدت ۱ دقیقه
مشخصات مکانیکی	گشتاور راه اندازی	نوع کابلی، نوع کانکتور کابلی
	حداکثر چرخش مجاز (*۲)	بستگی به ضریب اصطکاک دارد.
محیط	لرزش	۵۰۰۰ دور بر دقیقه
	شوگ	۱.۵ میلیمتر دامنه در فرکانس ۱۰ تا ۵۵ هرتز (به مدت ۱ دقیقه) در راستای محور X, Y, Z به مدت ۲ ساعت
محیط	دمای محیط	حداکثر 75G
	رطوبت محیط	۱۰- تا ۷۰ درجه سانتی گراد، انبار: ۲۵- تا ۸۵ درجه سانتی گراد
کابل	کابل	۳۵ تا ۸۵ درصد، انبار: ۳۵ تا ۹۰ درصد
	درجه حفاظتی	قطر ۵ میلیمتر، ۴ سیم، طول: ۲ متر، کابل شیلد (AWG24، قطر رشته: ۰.۰۸، تعداد رشته ها: ۴۰، قطر خارجی عایق: ۱ میلیمتر)
تائیدیه	IP50	
وزن	CE	
		تقریباً ۴۹۴ گرم

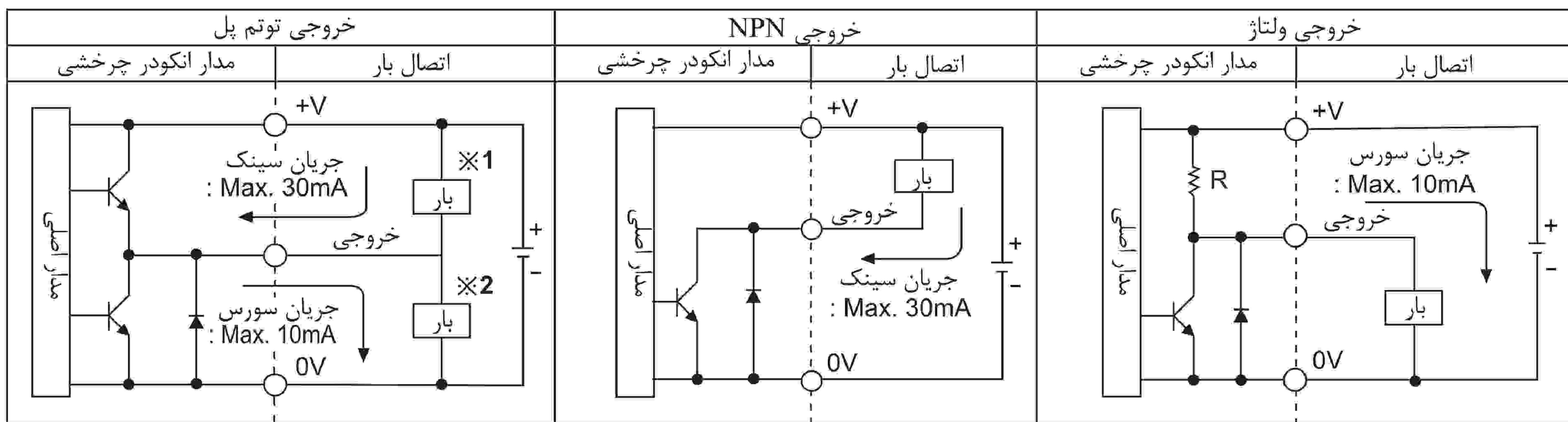
(*۱) رزولوشن های نشان داده نشده قابل اصلاح هستند.

(*۲) هنگام انتخاب رزولوشن توجه کنید که حداکثر پاسخ چرخشی باید کوچکتر یا مساوی حداکثر چرخش مجاز باشد.

* مقاومت محیطی در شرایط عاری از چگالش و بیخ زدگی اندازه گیری شده است. ۶۰ ثانیه x $\frac{\text{حداکثر پاسخ فرکانسی}}{\text{رزولوشن}}$ = حداکثر پاسخ چرخشی (rpm)

انکودر اینکریمنتال از نوع چرخشی

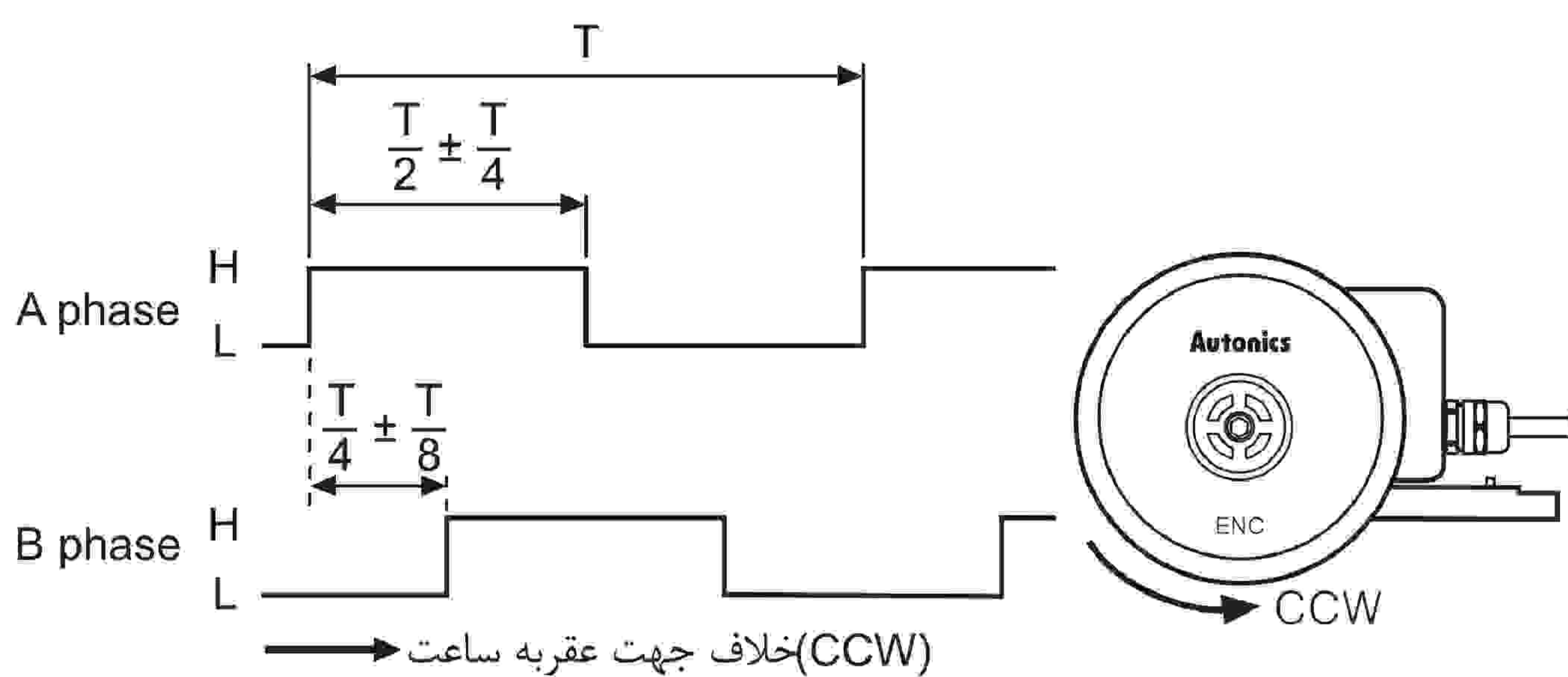
دیاگرام سیم بندی خروجی کنترلی:



* از خروجی توتم پل می توان به عنوان خروجی NPN یا خروجی ولتاژ استفاده کرد.
* تمام مدارهای خروجی A, B, Z مشابه یکدیگرند.

شکل موج خروجی:

* خروجی NPN/خروجی ولتاژ/خروجی توتم پل

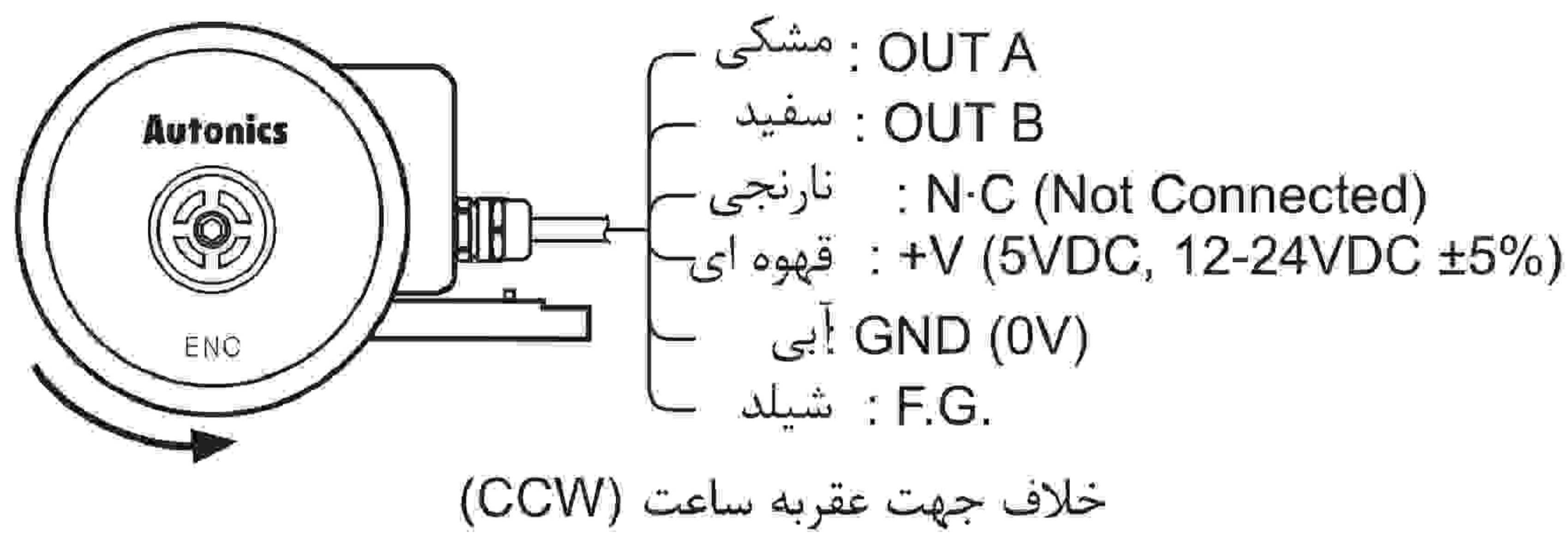


رزولوشن:

شماره	تعداد پالس انکودر	نسبت دنده	محیط چرخ	میزان جابجایی به ازای ۱ پالس
1	250Pulse	1:1	250mm	1mm/1Pulse
2	100Pulse	4:1	250mm	1cm/1Pulse
3	1Pulse	4:1	250mm	1m/1Pulse
4	100Pulse	4:1	228.6mm (0.25/yd)	0.01yd/1Pulse
5	10Pulse	4:1	228.6mm (0.25/yd)	0.1yd/1Pulse
6	1Pulse	4:1	228.6mm (0.25/yd)	1yd/1Pulse

اتصالات:

© نوع کابلی



* سیمهای بدون استفاده باید عایق شوند.
* بدنه فلزی انکودر و شیلد کابل بایستی زمین شوند.

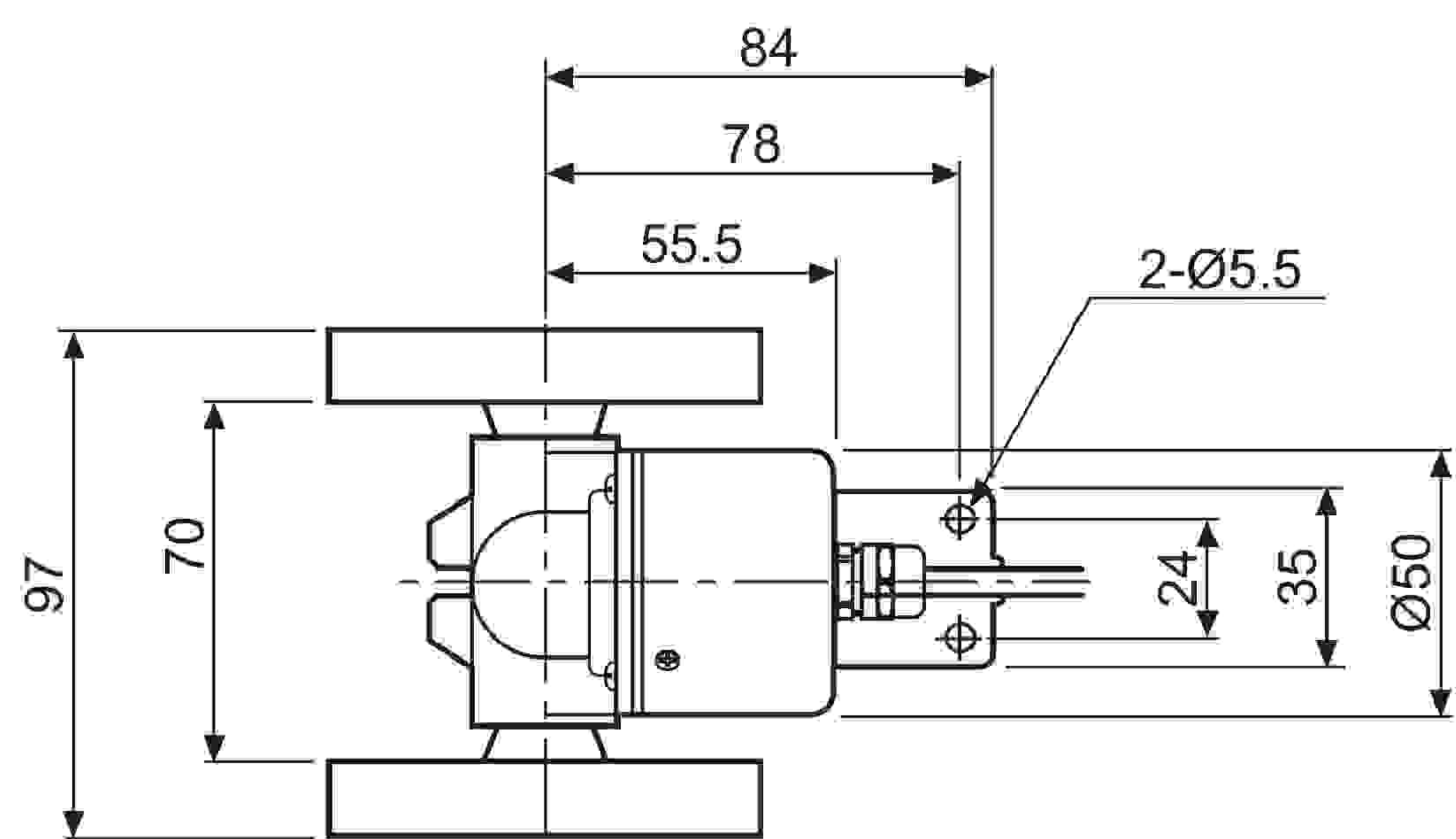
© نوع کانکتور کابلی

پین	رنگ سیم	فانکشن
①	مشکی	OUT A
②	سفید	OUT B
③	نارنجی	N-C
④	قهوه ای	+V
⑤	آبی	GND
⑥	شیلد	F.G.

* F.G: باید به صورت جداگانه زمین شود.

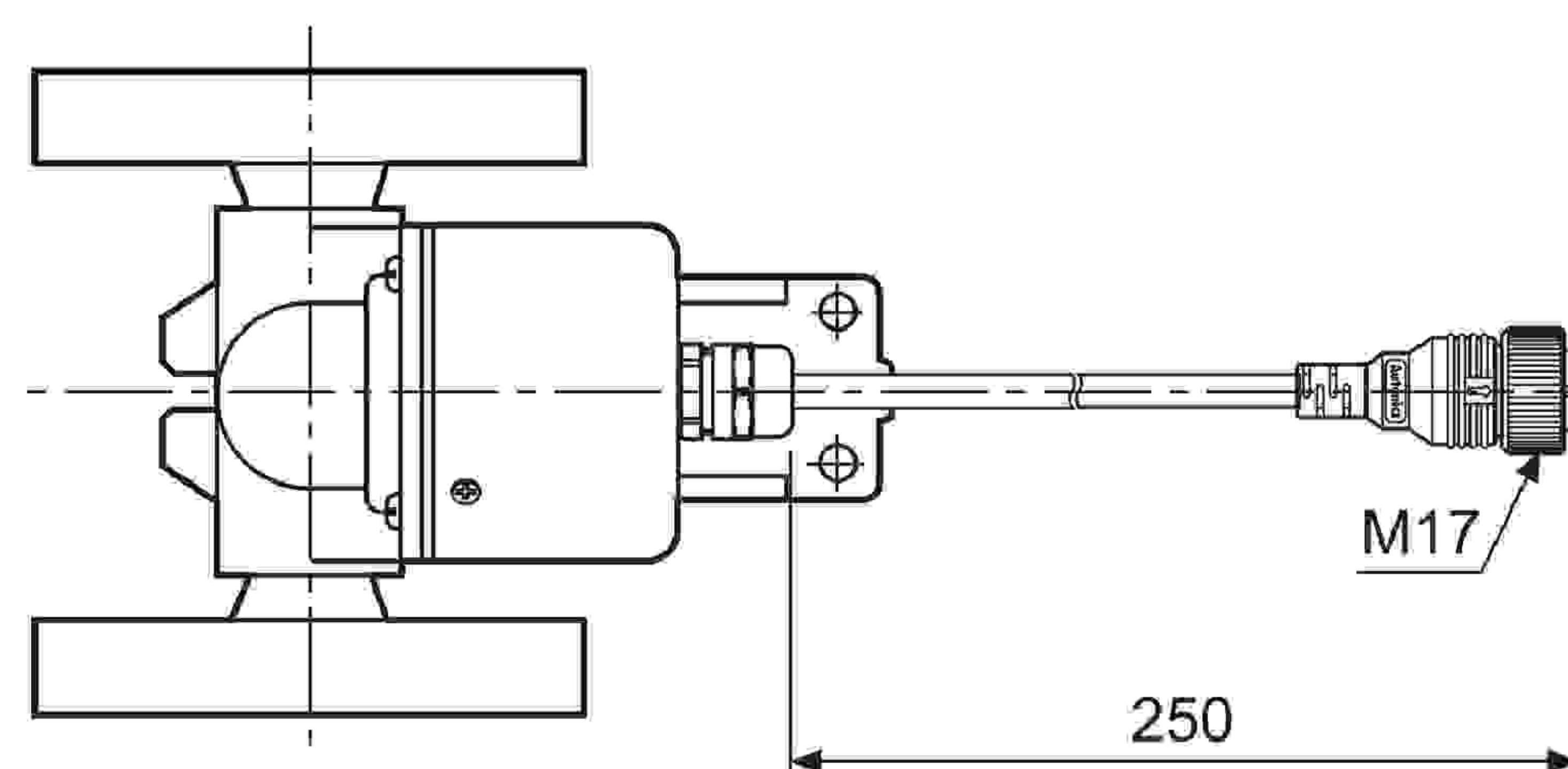
ابعاد:

© نوع کابلی



* بر اساس مدل ها، محیط چرخ متفاوت است، لطفاً به جدول رزولوشن مراجعه کنید.
* کابل کانکتور فروش جداگانه است و برای اطلاع از مشخصات آن به صفحه G-10 مراجعه کنید.

© نوع کانکتور کابلی



کابل مخصوص نوع کابلی	کابل مخصوص نوع کانکتور کابلی
قطر ۵ میلیمتر، ۴ سیم، طول: ۲۰۰۰ میلیمتر، کابل شیلد	قطر ۵ میلیمتر، ۴ سیم، طول: ۲۵۰ میلیمتر، کابل شیلد

- (A) سنسورهای نوری
- (B) سنسورهای فیبر نوری
- (C) سنسورهای محیط ادرب
- (D) سنسورهای مجاورتی
- (E) سنسورهای فشار
- (F) انکودرهای چرخشی
- (G) کانکتورها/ سوکت ها
- (H) کنترلرهای دما
- (I) /SSR کنترل کننده های توان
- (J) شمارنده ها
- (K) تایمر ها
- (L) پنل های اندازه گیری
- (M) اندازه گیرهای دور/سرعت/پالس
- (N) نمایشگرها
- (O) کنترل کننده حسگر
- (P) منابع تغذیه سوییچینگ
- (Q) موتورهای پله ای درایور کنترلر
- (R) پنل های منطقی/ گرافیکی
- (S) تجهیزات شبکه فیلد
- (T) نرم افزار